

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

**Федеральное государственное бюджетное
учреждение науки
«Санкт-Петербургский
Федеральный исследовательский центр
Российской академии наук»
(СПб ФИЦ РАН)**

14 линия В.О., д. 39, г. Санкт-Петербург, 199178
Телефон: (812) 328-33-11, факс: (812) 328-44-50
E-mail: info@spcras.ru, web: <http://www.spcras.ru>
ОКПО 04683303, ОГРН 1027800514411
ИНН/КПП 7801003920/780101001

30.08.2014 г. № *60/01-01-636*

Председателю
диссертационного совета
24.1.224.01 при Федеральном
государственном учреждении
«Федеральный
исследовательский центр
«Информатика и управление»
Российской академии наук»
д.т.н., профессору
академику РАН Ю.С. Попкову

На № _____

О согласии выступить в качестве ведущей
организации по диссертации

Глубокоуважаемый Юрий Соломонович!

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук» (г. Санкт-Петербург) сообщает о согласии выступить в качестве ведущей организации по диссертации Шмалько Елизаветы Юрьевны на тему «Принцип синтезированного оптимального управления в робототехнических системах», представленной на соискание ученой степени доктора технических наук по специальности 2.3.1 — «Системный анализ, управление и обработка информации, статистика».

В случае утверждения СПб ФИЦ РАН ведущей организацией, отзыв на диссертацию будет подготовлен и направлен в диссертационный совет в установленном порядке.

Необходимые сведения о ведущей организации представляем и согласны на размещение этих сведений и отзыва на официальном сайте Федерального государственного учреждения «Федеральный исследовательский центр «Информатика и управление» Российской академии наук».

Приложение.

Сведения о ведущей организации.

С уважением,

Директор
д.т.н., профессор РАН



А.Л. Ронжин

Сведения о ведущей организации

Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение науки «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук»
Сокращенное наименование организации	СПб ФИЦ РАН
Ведомственная принадлежность	Министерство науки и высшего образования РФ
Почтовый индекс, адрес организации	Россия, 199178, г. Санкт-Петербург, 14 линия 39
Телефон	+7-(812)-328-34-11
Адрес электронной почты	info@spcras.ru
Сайт	https://spcras.ru

Публикации работников ведущей организации по научной специальности и теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет:

1. Савельев А.И., Камынин К.В., Ерашов А.А., Черских Е.О. Алгоритм планирования локальных траекторий движения наземного робототехнического средства с учетом глобального маршрута // Робототехника и техническая кибернетика. 2023. Т. 11. № 3. С. 188-196.
2. Nguyen V., Saveliev A., Ronzhin A. Mathematical modelling of control and simultaneous stabilization of 3-dof aerial manipulation system // Lecture Notes in Computer Science. 2020. Т. 12336 LNAI. С. 253-264.
3. Крестовников К.Д. Математическая модель и алгоритмы управления группой наземных роботов с перераспределением энергетических ресурсов // Информационно-управляющие системы. 2023. № 6 (127). С. 20-34.
4. Ronzhin A., Vu Q. Control algorithm of a robotic gripper with a vacuum bellows for manipulating tomatoes // Proceedings of the Bulgarian Academy of Sciences. 2021. Т. 74. № 5. С. 738-747.

5. Иванов В.П. Новый подход к синтезу оптимального терминального управления нелинейными динамическими системами // Мехатроника, автоматизация, управление. 2023. Т. 24. № 1. С. 3-13.
6. Захаров В.В., Баранов А.Ю., Соколов Б.В., Юсупов Р.М. Модели и алгоритмы централизованного и децентрализованного планирования применения группировки подвижных объектов на основе теории дифференциальных игр // Морские интеллектуальные технологии. 2023. № 4-1. С. 171-178.
7. Воротягин В.Н., Кулаков А.Ю., Чувиров А.А. Технология аппаратно-программного комплексного моделирования системы управления движением космического аппарата // Труды Военно-космической академии имени А.Ф.Можайского. 2023. № 686. С. 45-50.
8. Ivanov D., Sokolov B., Potryasaev S., Chen W., Dolgui A., Werner F. A control approach to scheduling flexibly configurable jobs with dynamic structural-logical constraints // IISE Transactions. 2021. Т. 53. № 1. С. 21-38.
9. Dolgui A., Ivanov D., Sethi S.P., Sokolov B. Scheduling in production, supply chain and industry 4.0 systems by optimal control: fundamentals, state-of-the-art and applications. // International Journal of Production Research. 2019. Т. 57. № 2. С. 411-432.
10. Охтилев М.Ю., Соколов Б.В., Юсупов Р.М., Стыскин М.М., Джао В.Ю.Д. Концепция и технологии проактивного управления жизненным циклом изделий // Известия высших учебных заведений. Приборостроение. 2020. Т. 63. № 2. С. 187-190.
11. Калинин В.Н., Кулаков А.Ю., Павлов А.Н., Потрясаев С.А., Соколов Б.В. Методы и алгоритмы синтеза технологий и программ управления реконфигурацией бортовых систем маломассоразмерных космических аппаратов // Информатика и автоматизация. 2021. Т. 20. № 2. С. 236-269.
12. Смирнов А.В., Пономарев А.В., Шилов Н.Г., Левашова Т.В. Нейро-символический искусственный интеллект в коллаборативных системах поддержки принятия решений // Искусственный интеллект и принятие решений. 2022. № 3. С. 36-50.

Директор СПб ФИЦ РАН,
д.т.н., профессор РАН



А.Л. Ронжин